CLIPPEDIMAGE= JP411079627A

PAT-NO: JP411079627A

**DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 11079627 A** 

TITLE: DRIVING DEVICE FOR ELEVATING HOME ELEVATOR

**PUBN-DATE: March 23, 1999** 

**INVENTOR-INFORMATION:** 

NAME

**MATO, TADANORI** 

**ASSIGNEE-INFORMATION:** 

NAME COUNTRY

KK KOFU MEIDENSHA

APPL-NO: JP09236676

APPL-DATE: September 2, 1997

INT-CL (IPC): B66B011/08;B66B009/00;B66D001/12;B66D001/14

N/A

;H02K007/116

### **ABSTRACT:**

PROBLEM TO BE SOLVED: To reduce the capacity of a motor and the capacity and

weight of the whole driving device for elevating a home elevator by arranging a

harmonic speed reducer at an output shaft of the outer rotor type brushless DC

motor of flat shape, and arranging a wire drum on the outer diameter side of

the harmonic speed reducer.

SOLUTION: A driving device for elevating a home elevator is provided with an

out r rotor typ brushless DC motor 1 of flat shape, a flat harmonic

reducer 20, and a wire drum 30. The brushless DC motor 1 is pr vid d with an output shaft 2, a r tor 3 and a stator 4. The flat harmonic speed reducer 20 is arranged at one end part of the output shaft 2 of the brushless DC motor 1 so as to speed-reduce the rotation output of the brushless DC motor with high fficiency and low noise. The wire drum 30 connected to the rotation utput part of the harmonic speed reducer 20 is arranged on the outer diameter side of the harmonic speed reducer 20 in order to heighten space utilization fficiency. The whole driving device can therefore be reduced in capacity and weight.

COPYRIGHT: (C)1999,JPO

## (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

## (11)特許出願公別番号

# 特開平11-79627

(43)公開日 平成11年(1999) 3月23日

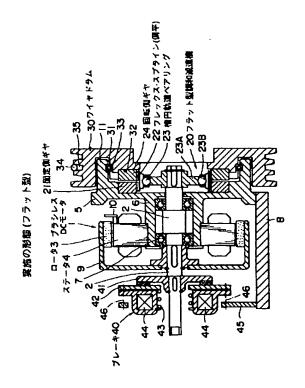
B 6 6 B 11/08 9/00 9/00 9/00 B 6 6 D 1/12 B 6 6 D 1/12 1/14 H 0 2 K 7/116 審査請求 未請求 請求項 (21)出顧番号 特願平9-236676 (71)出顧人 000143293 株式会社甲府明 (22)出顧日 平成 9 年(1997) 9 月 2 日 山梨県甲府市城	F F Z の数1 OL (全 6 頁)
B 6 6 D 1/12	z
1/14 H 0 2 K 7/116 特益請求 未請求 請求項 (21)出顧番号 特額平9-236676 (71)出額人 000143293 株式会社甲府明	_
H02K 7/116 審査請求 未請求 請求項 (21)出願番号 特額平9-236676 (71)出額人 000143293 株式会社甲府明	_
(21)出願番号 特願平9-236676 (71)出願人 000143293 株式会社甲府明	の数1 OL (全 6 頁)
(21)出顧番号 <b>特額平9</b> -236676 (71)出額人 000143293 株式会社甲府明	の数1 OL (全 6 頁)
株式会社甲府明	
株式会社甲府明	
22) 出廊日 平成 9 任 (1997) 9 日 9 日 11 創風田庭市域	電音
	東3丁目15番11号
(72)発明者 問藤 忠範	
山梨県甲府市城	東三丁目15番11号 株式会
<b>社</b> 甲 <b>府明電舎内</b>	
(74)代理人 弁理士 光石	健郎 (外2名)

## (54) 【発明の名称】 ホームエレベータ昇降用駆動装置

## (57)【要約】

【課題】 ホームエレベータ昇降用駆動装置において、 電動機を小容量化し、更に、駆動装置全体を小容積化、 軽量化すること。

【解決手段】 従来の誘導電動機とウォーム減速機の組み合わせに代えて、偏平形でアウタロータタイプのブラシレスDCモータ1と、調和減速機20を用い、ブラシレスDCモータの出力軸2に調和減速機を連結し、ワイヤドラム30を調和減速機の外周を囲むように配置して、調和減速機の回転側ギヤ(回転出力部)24に連結する。



1

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 偏平形でアウタロータタイプのブラシレ スDCモータと、このブラシレスDCモータの出力軸に・ 連結された調和減速機と、この調和減速機の外周を囲む ように配置され、同調和減速機の回転出力部に連結され たワイヤドラムを備えることを特徴とするホームエレベ ータ昇降用駆動装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明はホームエレベータ (家庭用エレベータ)昇降用駆動装置に関し、電動機の 小容量化、並びに、駆動装置全体の小容積化および軽量 化を可能とするものである。

[0002]

【従来の技術】ホームエレベータ昇降用駆動装置の従来 例を図3に示す。従来の駆動装置は誘導電動機100 と、ウォーム減速機101と、ワイヤドラム102から なる。誘導電動機100にはインナロータタイプでイン バータドライブされるものが使用されている。ウォーム 減速機101は誘導電動機100の出力軸100Aの一 20 端側に取り付けられ、ワイヤドラム102はウォーム減 速機101のウォームホイール出力軸101Aに取り付 けられている。なお、誘導電動機100の出力軸100 Aの他端側にはエレベータ保持用にブレーキ103が配 置される。ワイヤドラム102には、エレベータのワイ ヤ104が巻き付けられる。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】ホームエレベータ昇降 用駆動装置には、下記特性が要求される。

- (1)家庭ではブレーカの電流容量に制限があるため、 電動機の容量が小さいことが望ましい。
- (2) また、家庭では設置スペースに制限があるため、 駆動装置全体が小容積、軽量であることが望ましい。 【0004】しかし、誘導電動機100では、ロータに 2次誘導電流や渦電流等の電流が流れるため、発熱によ るロスが発生する。従って、所要の駆動力を得るには、 その分、誘導電動機100の容量が大きくなる。また、 減速機としてウォーム減速機101を用いているため、

減速機効率が50%前後とあまり高く、所要の駆動力を

【0005】誘導電動機100の容量が大きいと、それ の容積および重量も大きくなるから、駆動装置全体の容 積および重量も大きくなる。

【0006】また、ウォーム減速機101とワイヤドラ ム102が別々に空間を占めているので空間の利用効率 が良くなく、その分、駆動装置全体の容積が大きくな る.

【0007】更に、ウォーム減速機101のウォームホ イール出力軸101Aをワイヤドラム102の取り付け 50 2

に用いていることから、ウォームホイール出力軸101 Aの分、駆動装置全体の重量が大きくなる。

【0008】上記従来技術の問題点に鑑み、本発明の課 題は電動機の小容量化、並びに、装置全体の小容積化お よび軽量化が可能なホームエレベータ昇降用駆動装置を 提供することである。

[0009]

【課題を解決するための手段】上記第課題を解決するた め、請求項1に係る発明のホームエレベータ昇降用駆動 10 装置は、偏平形でアウタロータタイプのブラシレスDC モータと、このブラシレスDCモータの出力軸に連結さ れた調和減速機と、この調和減速機の外周を囲んで配置 され、同調和減速機の回転出力部に連結されたワイヤド ラムを備えることを特徴とする。

[0010]

【発明の実施の形態】以下、本発明の実施の形態を説明

【0011】まず、ブラシレスDCモータと調和減速機 を採用することにより、下記00のように効率が高くな り、電動機の小容量化が可能である。

**□**ブラシレスDCモータでは、そのロータ部が永久磁石 構成であるため、永久磁石からはステータに磁束が発生 するだけで発熱はなく、ロータ部にはロス(損失)がな い。従って、ブラシレスDCモータは従来使用していた 誘導電動機に比べ、効率が高く、同じ駆動力を得るのに 必要な容量は小さくなる。

②調和減速機は調和変速機に属し、ハーモニック減速機 あるいはハーモニックドライブ (登録商標) として知ら れており、高減速比なのに減速効率(動力伝達効率)は 30 75%以上であり、ウォーム減速機(減速効率50%程 度) に比べると高い。このように高減速効率のため、ウ オーム減速機を使用した従来に比べ、同じ駆動力を得る のに必要なブラシレスDCモータの容量は一層小さくな る。

【0012】上記小容量化により電動機が小容積化およ び軽量化して駆動装置全体も小容積化および軽量化する が、下記(1)~(3)の理由により、駆動装置全体の 更なる小容積化および軽量化が可能である。

- (1) ブラシレスDCモータのなかでも、特に偏平形で 得るには、その分、誘導電動機100の容量が大きくな 40 アウタロータタイプのブラシレスDCモータは同一出力 では軽量化が見込まれる。
  - (2)また、ワイヤドラムを調和減速機の外周を囲むよ うに配置する、言い換えれば、調和減速機の外径側にワ イヤドラムを配置することにより、調和減速機がワイヤ ドラムの内部に位置するので従来よりも空間の利用効率 が向上し、駆動装置全体が小容積化する。
  - (3)更に、調和減速機がワイヤドラムの内部に位置す ると、従来のようにウォームホイール出力軸(図3の1 01A参照)を用いることなく、調和減速機の回転出力 部にワイヤドラムを連結することができる。従って、余

計な出力軸を削除できる分、駆動装置全体が軽量化する。

【0013】以上より、偏平形でアウタロータタイプのブラシレスDCモータの出力軸に調和減速機を配置し、この調和減速機の外径側にワイヤドラムを配置したホームエレベータ昇降用駆動装置は、図3に示した従来の駆動装置と同一容量比率で比べると、下記のように容積および重量が向上する。

- (1)重量は60%に軽量化。
- (2) 容積も60%に小容積化。

【0014】次に、図1~図2により、2つの具体例 (フラット型調和減速機を採用したホームエレベータ昇 降用駆動装置と、カップ型調和減速機を採用したホーム エレベータ昇降用駆動装置)を説明する。

【0015】(フラット型調和減速機を採用した具体例)まず、図1により、フラット型調和減速機を採用したホームエレベータ昇降用駆動装置を説明する。図1に示す駆動装置は、偏平形でアウタロータタイプのブラシレスDCモータ1と、フラット型調和減速機20と、ワイヤドラム30を備える。図1中、40はエレベータ保20持用のブレーキを示す。

【0016】図1において、ブラシレスDCモータ1は出力軸2と、ロータ3と、ステータ4を備える。出力軸2は、固定部材5から側方(図では左方)に突出した筒部6内にて、軸受7を介して回転可能に支承されている。固定部材5は取付台8に立設してある。ロータ3は永久磁石であり、出力軸2に一体に取り付けたフレーム9の内周側に取り付けられている。ステータ4は固定子コイルであり、出力軸2を支承する上記筒部6の外周側に固定されている。このように、ブラシレスDCモータ1はアウタロータタイプであり、且つ、図1より判るように偏平形である。ステータ4には、ロータ3の回転位置を検出する目的で、ロータ3に対向して回転位置検出器10が取り付けられている。

【0017】この偏平形でアウタロータタイプのブラシレスDCモータ1の出力軸2の一端側(図では右端側)にフラット型調和減速機20が配置される。フラット型調和減速機20は固定側ギヤ21と、偏平なフレックス・スプライン22と、楕円軌道ベアリング23と、回転側ギヤ24を備え、ブラシレスDCモータ1の回転出力を高効率且の低騒音で減速する。

【0018】固定側ギヤ21は剛性の高い材料でできた幅が狭い環状の内歯歯車であり、固定部材5の周縁部に設けられて反ブラシレスDCモータ1側に突出する環状突部11の内周側に、固定側ギヤ21を固定してある。【0019】フレックス・スプライン22は弾性材料でできた偏平な環状の外歯歯車であり、固定側ギヤ21の内径側に配置されて同固定側ギヤ21とかみ合っている

【0020】楕円軌道ベアリング23は入力波発生部材 50 2と、この押え板42を回転板41に押し付けるバネ4

4

であり、楕円形状のカム23Aとその外周に嵌めたボールベアリング23Bより構成されている。ボールベアリング23Bの内輪はカム23Aに固定されているが、外 論はボールベアリング23Bを介して弾性変形する。この楕円軌道ベアリング23をフレックス・スプライン22の内周関に位置させて、ブラシレスDCモータ1の出力軸2に連結してある。

【0021】固定関ギヤ21の歯のピッチはフレックス・スプライン22と同じであるが、歯数はフレックス・10 スプライン22のそれよりも2枚多くなっている。従って、楕円軌道ベアリング23がブラシレスDCモータ1に駆動されて回転すると、フレックス・スプライン22が弾性変形して固定側ギヤ21とのかみ合い位置が順次移動し、両者の歯数の違いによりフレックス・スプライン22が減速されて回転する。

【0022】回転側ギヤ24はフレックス・スプライン22から回転出力を取り出すための、剛性の高い材料でできた幅が狭い環状の内歯歯車である。回転側ギヤ24はそのピッチ及び歯数はフレックス・スプライン22と同じであり、同フレックス・スプライン22の外径側に配置されてかみ合い、フレックス・スプライン22と一体に回転する

【0023】図1に示した調和減速機20はフレックス ・スプライン22が偏平であることから、フラット型と 呼ばれる。

【0024】ワイヤドラム30は空間の利用効率を上げるため、調和減速機20の外径側に配置してある。

【0025】詳細には、固定部材5の環状突部11を収めるための環状溝部31をワイヤドラム30の内側面 30 (図では左側面)に設け、調和減速機20の回転側ギヤ24を固定するための環状切込部32をワイヤドラム30の内周面に設けてある。そして、環状溝部31に固定部材5の環状突部11を入れることにより、調和減速機20の外周を囲んでワイヤドラム30を配置し、環状突部11と環状溝部31間にクロスローラベアリング33を設けてワイヤドラム30を回転可能に支承してある。 【0026】更に、回転側ギヤ24を環状切込部32に固定することにより、調和減速機20の回転出力部(回転側ギヤ24)にワイヤドラム30を連結してある。

40 【0027】なお、図1中、34はホームエレベータ昇降用ワイヤであり、ワイヤドラム30の外周溝35に巻き掛けられる。ワイヤドラム30の外側面は組立や保守の便のため、中央部で開口している。

【0028】ブラシレスDCモータ1の出力軸2の他端側(図では左端側)には、エレベータ保持用にブレーキ40を配置してある。

【0029】このブレーキ40は安全のために逆動作形 電磁ブレーキとしてあり、出力軸2に固定したシュー付 の回転板41と、軸方向移動のみ可能に設けた押え板4

3と、通電時にバネ43の力に抗して押え板42を回転 板41から引き離す励磁コイル44からなる。励磁コイ ル44は取付台8に立設した固定部材45に固定し、押 え板42は固定部材45に設けたガイド部材46で案内 して軸方向移動可能とし、バネ43は押え板42と固定 部材45の間に装着してある。

【0030】従って、励磁コイル44の無通電時はブレ ーキオンであり、バネ43がその弾性力で押え板42を 回転板41に強く押し付け、ブラシレスDCモータ1の 回転を止める。従って、ワイヤドラム30の回転も止ま 10 る。励磁コイル44の通電時はブレーキオフであり、励 磁コイル44の電磁力がバネ43に抗して押え板42を 回転板41から引き離し、ブラシレスDCモータ1を回 転可能にする。従って、ワイヤドラム30も回転可能に なる。

【0031】(カップ型調和減速機を採用した具体例) 次に、図2により、カップ型調和減速機を採用したホー ムエレベータ昇降用駆動装置を説明する。図2に示す駆 動装置は、偏平形でアウタロータタイプのブラシレスD Cモータ1と、カップ型調和減速機50と、ワイヤドラ 20 ム30を備える。図2中、40はエレベータ保持用のブ レーキを示す。

【0032】図2において、ブラシレスDCモータ1は 図1に示したものと同じ偏平形のアウタロータタイプで あり、回転軸2と、ロータ3と、ステータ4からなる。 回転軸2は、固定部材5の筒部6内にて、軸受7を介し て回転可能に支承されている。ロータ3は永久磁石であ り、フレーム9の内周側に取り付けられている。ステー タ4は固定子コイルであり、筒部6の外周側に固定され けられている。また、カップ型調和減速機50の配置用 に、固定部材5の周縁部に環状突部11が備えられてい る。

【0033】カップ型調和減速機50は固定側ギヤ51 と、カップ状のフレックススプライン52と、楕円軌道 ベアリング53を備え、ブラシレスDCモータ1の回転 出力を高効率且つ低騒音で減速する。

【0034】固定側ギヤ51は図1に示した固定側ギヤ 21と同じく、 剛性の高い材料でできた環状の内歯歯車 であり、固定部材5の環状突部11の内周側に固定され 40 ている。

【0035】フレックス・スプライン52は弾性材料で できたカップ形状の外歯歯車であり、固定側ギヤ51の 内径側に配置されて同固定側ギヤ51とかみ合ってい る. なお、フレックススプライン52の底部55は組立 や保守の便のために中央部で開口している。

【0036】楕円軌道ベアリング53は図1に示した楕 円軌道ペアリング23と同じく、楕円形状のカム53A とその外周に嵌めたボールベアリング53Bより構成さ れた入力波発生部材であり、ボールベアリング53Bの 50 任意の昇降装置用の駆動装置として使用可能である。

内輪はカム53Aに固定されているが、外輪はボールベ アリング53Bを介して弾性変形する。この楕円軌道へ

アリング53をフレックス・スプライン52の内周側に… 位置させ、ブラシレスDCモータ Tの出力軸 2に連結し てある。

6

【0037】固定側ギヤ51の歯のピッチはフレックス スプライン52と同じであるが、歯数はフレックス・ スプライン52のそれよりも2枚多くなっている。従っ て、楕円軌道ペアリング53がブラシレスDCモータ1 により回転すると、フレックス・スプライン52が弾性 変形して固定側ギヤ51とのかみ合い位置が順次移動 し、両者の歯数の違いによりフレックス・スプライン5 2が減速されて回転する。

【0038】図2に示した調和減速機50はフレックス スプライン52がカップ形状であることから、カップ 型と呼ばれる。

【0039】このカップ型調和減速機50の外径側に図 1と同じくワイヤドラム30を配置して、空間の利用効 率を上げている。

【0040】詳細には、ワイヤドラム30の外側面(図 では右側面)に取付部36を設け、この取付部36にフ レックス・スプライン52の底部55を固定することに より、カップ型調和減速機50の回転出力部(カップ状 フレックス・スプライン52) にワイヤドラム30を連 結してある。取付部36は組立や保守の便のために、中 央部で開口している。

【0041】また、ワイヤドラム30の内側面に設けた 環状溝部31に固定部材5の環状突部11を入れてカッ プ型調和減速機50の外周を囲んでワイヤドラム30を ている。ステータ4には、回転位置検出器10が取り付 30 配置し、クロスローラベアリング33によりワイヤドラ ム30を回転可能に支承している。なお、34はホーム エレベータ昇降用ワイヤ、35はワイヤ巻き掛け用の外 周溝である。

> 【0042】ブレーキ40は図1に示した逆動作形電磁 ブレーキであり、ブラシレスDCモータ1の出力軸2の 他端側に配置されている。即ち、ブレーキ40は回転板 41と、押え板42と、パネ43と、励磁コイル44か らなる。励磁コイル44は固定部材45に固定され、押 え板42は固定部材45に設けたガイド部材46により 軸方向移動のみ可能とされ、バネ43は押え板42と固 定部材45の間に装着されている。励磁コイル44の通 電時のみ、バネ力に抗して電磁力が押え板42を回転板 41から引き離し、ブレーキオフになる。励磁コイル4 4の無通電時は、バネ力で押え板42を回転板41に強 く押し付け、ブレーキオンになる。

【0043】以上の説明はホームエレベータ昇降用駆動 装置についてであるが、図1と図2いずれの駆動装置で も、ワイヤドラム30に巻き掛けたワイヤ34でエレベ ータ以外の任意の負荷を昇降させることが可能であり、

【0044】また、ワイヤドラム30を省いて、調和減 速機20または50の回転出力で任意の負荷を減速回転 駆動するように、偏平形でアウタロータタイプのブラシー レスDCモータ1と、このブラシレスDCモータ1の出 力軸2に連結した調和減速機20または50により減速 駆動装置を構成することが可能であり、この場合も減速 駆動装置は小容量化、小容積化、軽量化する。

【0045】更に、偏平形でアウタロータタイプのブラ シレスDCモータ1でなくても、ブラシレスDCモータ でさえあれば、誘導電動機に比べて小容量化、小容積 化、軽量化が基本的に可能である。従って、下記(1) (2)のような装置構成も可能である。

- (1) ブラシレスDCモータと、このブラシレスDCモ ータの出力軸に連結した調和減速機(フラット型調和減 速機20またはカップ型調和減速機50)を備えた減速 駆動装置。
- (2) ブラシレスDCモータと、このブラシレスDCモ ータの出力軸に連結した調和減速機(フラット型調和減 速機20またはカップ型調和減速機50)と、同調和減 速機の外周を囲んで配置され、その回転出力部(偏平な 20 タ昇降用駆動装置の構成例を示す図。 フレックス・スプライン22またはカップ状のフレック ス・スプライン52) に連結されたワイヤドラム30を 備えた汎用昇降用駆動装置。

#### [0046]

【発明の効果】以上説明したように、本発明のホームエ レベータ昇降用駆動装置には、下記の効果がある。

- (1) 電動機としてブラシレスDCモータを採用したの で、従来の誘導電動機に比べて効率が高くなり、小容量 化する。小容量化により、電動機が小容積化および軽量 化して、駆動装置全体も小容積化および軽量化する。
- (2)特に、ブラシレスDCモータが偏平形のアウタロ ータタイプであるので、一層の軽量化が可能である。
- (3) 減速機として調和減速機を採用したので、従来の ウォーム減速機に比べて、高減速比なのに減速効率(動 力伝達効率)が高くなり、電動機を小容量化でき、電力

の省エネルギ化が可能である。また、調和減速機を採用 したことにより、駆動装置が低騒音化する。

8

- (4)また、ワイヤドラムを調和減速機の外周を囲むよ うに配置したので、調和減速機がワイヤドラムの内部に 位置し、空間の利用効率が向上して駆動装置全体が小容 積化、即ち小形化する。
- (5) 更に、ワイヤドラムを調和減速機の回転出力部に 連結したので、従来のウォームホイール出力軸のような 余計な出力軸が不要であり、部品点数が減ると共に構造 10 が単純化し、駆動装置全体の軽量化とコスト低減化が可 能である。
  - (6) 低容積化により、空いた空間部分を他の用途に有 効利用することができる。
  - (7)また、軽量化により、装置据付け時の工費を削減 することができる。

#### 【図面の簡単な説明】

- 【図1】本発明の実施の形態に係るホームエレベータ昇 降用駆動装置の構成例を示す図。
- 【図2】本発明の他の実施の形態に係るホームエレベー
  - 【図3】従来のホームエレベータ昇降用駆動装置の構成 を示す図。

#### 【符号の説明】

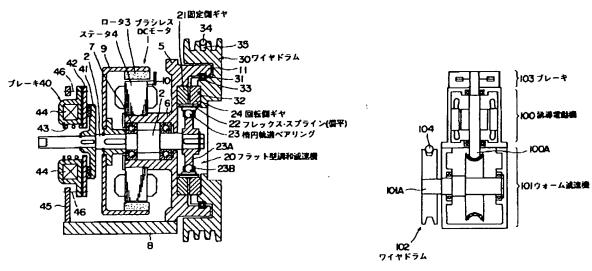
- 1 ブラシレスDCモータ
- 5 固定部材
- 7 軸受
- 8 取付台
- 9 フレーム
- 11 環状突部
- 30 20 フラット型調和減速機
  - 24 回転側ギヤ
  - 30 ワイヤドラム
  - 40 ブレーキ
  - 50 カップ型調和減速機
  - 52 フレックス・スプライン

【図1】

【図3】

## 実施の形態 (フラット型)





【図2】

## 実施の形態 (カップ型)

